

1. 研究室概要

大学名	首都大学東京 大学院		研究者	久保田 直行
			職位	准教授
研究領域	知能ロボット		窓口担当	産学公連携センター 草間茂
研究キーワード	ロボットパートナー、センサネットワーク、ヒューマンインタフェース、学習			
住所	〒191-0065 東京都日野市旭が丘 6-6			
電話	042-677-2759	E-mail	kusama-shigeru@jmj.tmu.ac.jp	
FAX	042-677-5640	URL	http://www.sd.tmu.ac.jp/kubota-lab/hp/	

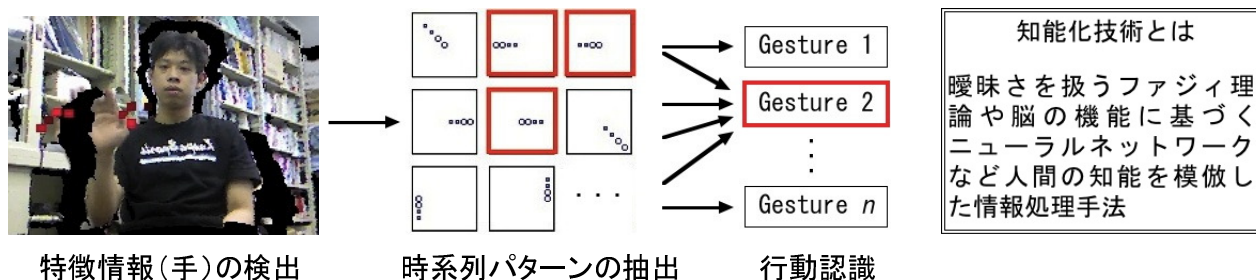
2. 技術PR事項

『知能化技術で行動認識やコミュニケーションを実現します』

人とのコミュニケーションに必要な大規模時系列データを処理するための特徴抽出やパターン認識、センサフュージョンを『知能化技術』により行います。

1. 概要

『知能化技術』に基づき開発されたロボットパートナーは、ロボット技術、計測技術、ネットワーク技術、情報技術の融合に支えられています。



3次元環境地図の構築



iPhone や iPad を用いたロボットパートナーの開発



基礎技術

- ・人間の行動認識
- ・環境地図構築や3次元形状復元
- ・センサネットワーク計測データからの特徴抽出
- ・高齢者支援やリハビリテーション支援

ヒューマンインタフェース

- ・iPhone/iPad などを用いたヒューマンインタフェースの開発
- ・状況理解に基づくコミュニケーションシステム
- ・インタラクティブな情報の可視化

2. 希望する連携内容(共同研究、試作品作りなど)と相談に対応できる技術分野

- ◆ロボットパートナーの共同研究開発や、商品イメージの具体化の協力を希望いたします。
- ◆知能化技術やヒューマンインタフェースに関する相談をいつでもお待ちしております。

3. 特記事項

●代表論文:A.Yorita, N.Kubota, Cognitive Development in Partner Robots for Information Support to Elderly People, IEEE Transactions on Autonomous Mental Development, Vol.3, No.1, pp64-73, 2011.